

## 计算机学院2026年大学生创新训练计划项目拟推荐立项名单

项目名称	项目负责人	项目其他成员	推荐顺序
人形机器人空间主动感知驱动的机器人灵巧操作	陈烁宇	陈旭航, 康凯	1
基于世界模型的跨形态具身智能体研究	周子健	魏蓝, 杨毅涵, 周嘉尉, 郭进旭	2
面向动态长程机器人操作的数据增强与 3D-VLA 算法研究	王鹏粤	廖浩然, 程可涵, 蒋和岩	3
基于视觉潜变量预测的G1机器人非指令式人机交互学习方法	谭隽涛	邓俊毅, 范健鸿, 张志文	4
YatCompilot: 基于端云协同与GraphRAG的智能编译实践平台	欧阳易芃	林绮彤	5
多智能体协同的多模态复杂文档智能伴读	刘昊星	黄炎阳, 张文翔, 张俊哲, 刘佳璇	6
QACache:云边协同的大模型问答缓存和推理方法	郭亦梁		7
面向多智能体协作的数据生成方法研究	杨毅涵	魏蓝, 周子健, 丁子睿, 周逸	8
面向协作博弈的多智能体高效通信与决策优化系统	范益嘉	刘贤彬, 刘龚政, 刘明宇	9
面向关键场所的多制式无线可疑摄录终端发现核验处置平台	黄佳海	刘人杰, 李卓远, 李涵颖, 赖宇萱	10
基于扩散模型的十二导联动态监测场景心电去噪重建方法研究	陈逸菲	陈茗萱, 邓柏翠, 朱凡, 蒋忻成	11
智学视界: 基于多模态大模型的教育视频智能助学平台	安南	李轲, 盖天瑞, 黄皓, 刘宸聿	12
面向开放环境的多移动智能体协同	戈畅	张智行, 蔡德汉, 彭舒婷, 谭恒春	13
基于多智能体协同的蛋白质抗体设计方法和系统	谈栩言	刘雅静, 庞敬霖	14
面向高性能多物理场仿真的智能网格剖分算法研究	许梓烁	阳文轩, 赵泓霖	15
新型智能磁驱柔性肠镜机器人	李俊璋	孙天宇	16

YatCompute: 轻量化容器驱动的泛在算力原生开发与异步任务管理平台	陈淏泉	吕梓文	17
灵言筑境—大模型驱动的智能化3D场景快速构建技术	陈宝怡	孙韵淇, 彭怡萱, 李伟嘉	18
大语言模型情感反事实生成可解释性分析及模型优化研究	黄浩然	苟一霏, 胡银炫, 郑思扬, 郭进旭	19
早期胚胎多模态诊断大模型研究	宋信贤	吴振熙	20
基于新型零化神经网络的连续体机器人安全自主操控技术研究	李兆然	况煜景, 唐咏妍, 陶昕璨	21
融合时频信息的风能概率预测项目	徐梓航	徐志乐, 许洛彰, 许东彬, 李晨瑞	22
基于多模态扩散模型的可装配CAD模型生成	易长旺		23
基于图像文本大模型的高效视频理解与推理	徐子轩	张俊贤, 林子程	24
长时序一致性生成框架: 面向高保真叙事的跨镜头多智能体协同方法	曾庆林	刘宁远, 许洛彰	25
Yat-CASched: 面向多核系统的缓存感知低时延调度技术及实现	刘昊	马福泉, 林炜东, 熊彦钧	26
UniVis: 面向生成式大模型的时空冗余可视化与智能优化平台	吴奇帆		27
基于 DR-QMIX 算法的海上舰船编队多智能体攻防任务规划研究	乔子浩	施煌	28
基于全身视觉伺服与平衡控制的人形机器人研究与实现	林润扬		29
基于前馈隐式高斯建模的端到端自动驾驶	朱潇瑶		30
基于多模态大语言模型的自适应任务规划系统	苟一霏	陈龙, 陈大有, 黄浩然	31
面向黏着语的机器翻译大语言模型端侧部署技术	杨淏翔		32
防空反导火力分配	任洋	区嘉杰, 王庆瑶	33

YatComNet: 面向超算互联网的新型数据共享分发系统	吕梓文	陈淏泉	34
大语言模型偏见与幻觉的综合评估及协同治理框架研究	张文欣	王胡颖, 魏子涵, 王鹏杰	35
面向生成式CAD的高级特征操作序列生成	吴栋濠		36
面向端测的具身 VLA 模型性能演化机理与优化部署研究	覃司翰		37
基于区块链的云边协同隐私保护图像搜索技术研究	陈亮倩	黎子铭, 韩汝明	38
基于隐私保护的医学图像的智能推理与优化	鲍哲文	陈姹桦, 郭峻恺	39